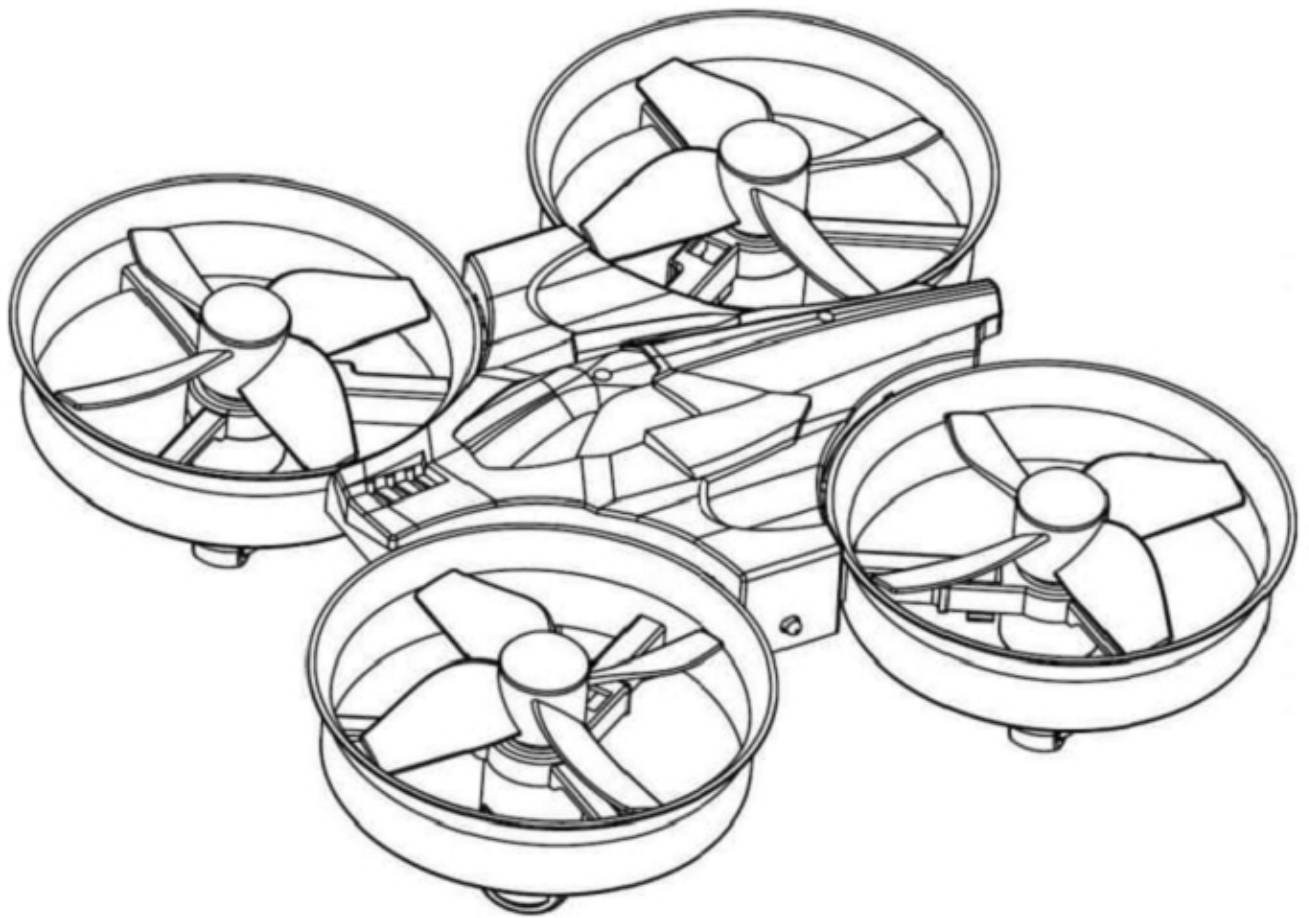
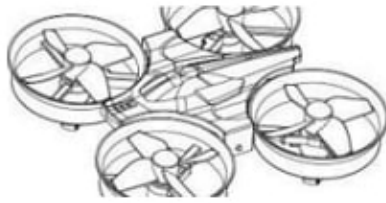


Manual de instrucțiuni



Cititi cu atentie acest manual de instructiuni înainte de utilizare si pastrati-l bine pentru a fi utilizat in viitor.

Conținut



Aeronavă x1



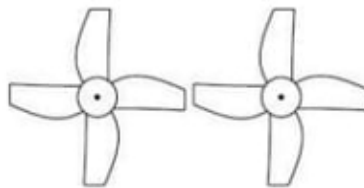
Telecomandă x1



Manual de
instrucțiuni x1



cablu USB x1



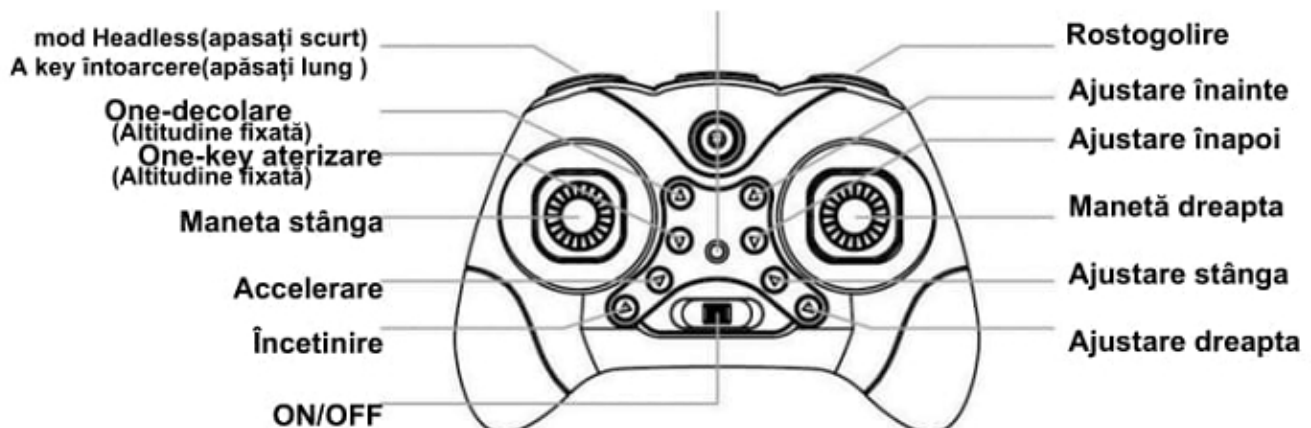
Elice A x1
Elice Bx1



Baterie xl

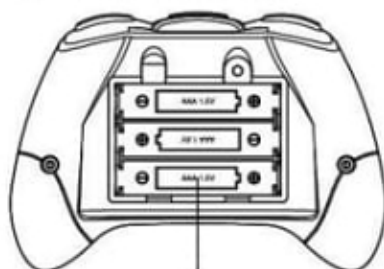
2. Telecomandă

2-1 Introducerea funcțională a fiecărei taste a emițătorului



Notă: Împingeți maneta de comandă din stânga la dreapta în jos pentru 45 grade și împingeți maneta dreaptă de comandă spre dreapta jos pentru 45 de grade pentru a calibra corect giroscopul

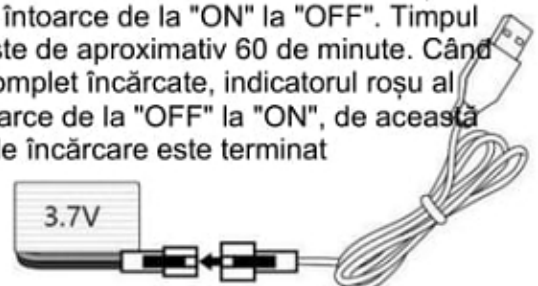
2-2 ÎNCĂRCAREA BATERIEI ÎN TELECOMANDĂ



(Folosiți 3 baterii 1.5V "AAA")

3. Încărcarea bateriei

1. Introduceți încărcătorul USB în portul USB al computerului, apoi conectați capătul USB cu capătul cablului bateriei. Când se încarcă, indicatorul roșu al USB-ului se va întoarce de la "ON" la "OFF". Timpul de încărcare este de aproximativ 60 de minute. Când bateriile sunt complet încărcate, indicatorul roșu al USB se va întoarce de la "OFF" la "ON", de această dată procesul de încărcare este terminat



4. GHIDUL DE OPERARE

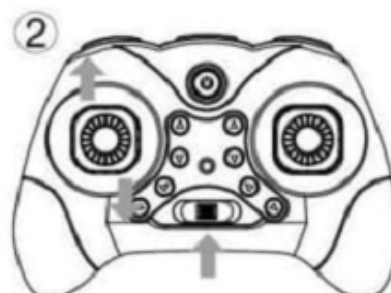
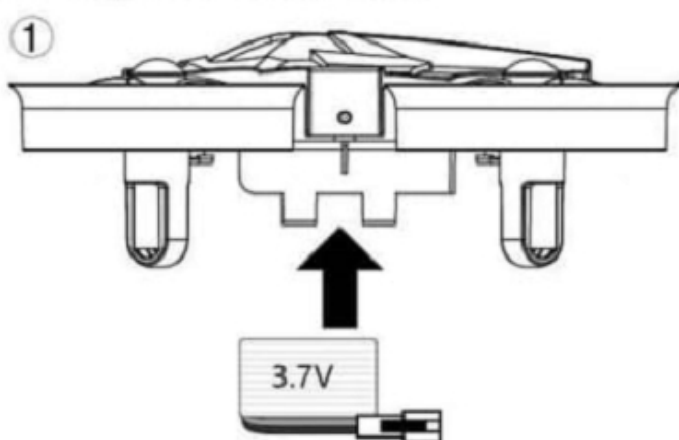
4-1 Procedura de deschidere

4-1-1

Încărcați bateriile mai întâi în compartimentul pentru baterii al dronei și apoi porniți alimentarea dronei (Două indicatoare LED pe aeronavă vor continua să clipească). Vă rugăm să plasați ambele părți ale dronei pe suprafață plană. Porniți alimentarea transmițătorului (indicatorul transmițătorului va continua să lumineze intermitent și 2 lămpi cu LED-uri de la dronă vor clipi).

Apăsăți maneta de accelerație din stânga în poziția cea mai înaltă (indicatorul emițătorului va clipi, cele două lumini LED ale dronei vor clipi) și apoi reveniți la poziția cea mai de jos (indicatorul transmițătorului și lumina LED din dronă se va întoarce de la starea de clipire în starea de lumină solidă) și, astfel, termină decodificarea dronei

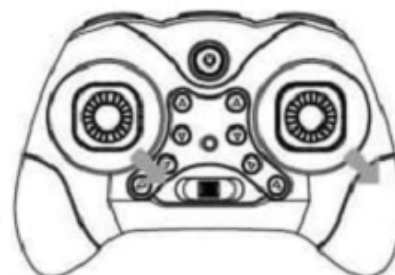
decoding of the Quad-rotor.



4-1-2 Când decodarea dronei este terminată, împingeți maneta de accelerație din stânga și apoi puteți începe să zburați.

4-2 Calibrarea giroscopului

Când terminați decodarea, introduceți Quad-rotorul pe sol și apoi împingeți pârghia de accelerație la dreapta în jos 45 de grade, de asemenea, împingeți maneta direcției din dreapta în jos 45 de grade conduce calibrarea giroscopului. În cazul asta cele două lămpi LED continuă să clipească, reprezintă Gyro-ul a revenit în poziția corectă și apoi a efectuat scanarea și poziționarea. Atunci când indicatorul luminos LED este OFF, aceasta înseamnă că calibrarea s-a încheiat cu succes.



Sfaturi: înainte de decolare, asigurați-vă că această dronă este așezată pe sol pentru calibrare, pentru a vă asigura că aeronava poate zbura în mod constant după decolare. Când drona lovește ceva sau deviază după coliziune, puteți utiliza același mod de calibrare a giroscopului.

□.OPERAREA

5-1 Metode de operare

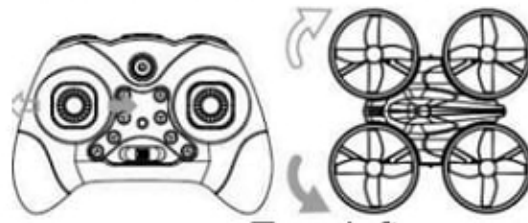
Deoarece inducerea este destul de inteligentă, pentru operatorul de nivel junior, vă sugerăm să folosiți maneta de control încet. În cursul direcției, drona poate să coboare puțin, de această dată puteți împinge ușor amnetal stângă pentru o perioadă până când acesta zboară la o anumită înălțime. Împingerea manetei de accelerație cu forță mare trebuie evitată atunci când operează



Urcare

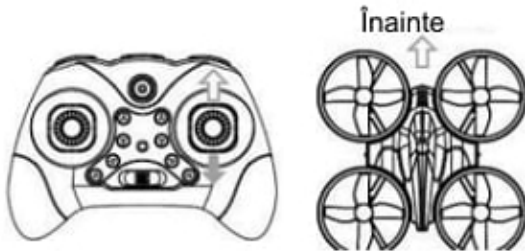
Coborâre

Atunci când împingeți maneta stânga în sus sau în jos, drona va urca sau va coborî corespunzător.



Turn left

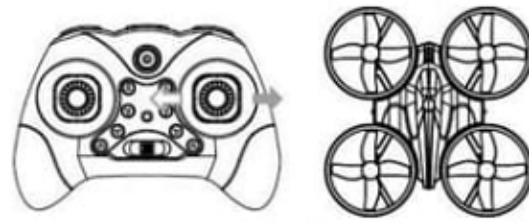
When push the left control lever (i.e.throttle lever) to the left or to the right, the Quad-rotor will be steering to the left or to the right accordingly.



Înainte

Înapoi

Când împingeți înainte sau înapoi maneta dreaptă, drona va zboara înainte sau înapoi în mod corespunzător.



Left <=>
sideward fly

Right
sideward fly

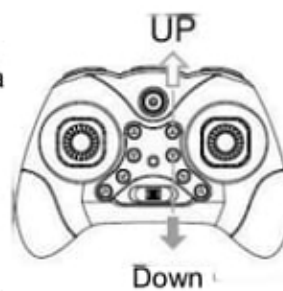
When push the right control lever to the left or to the right, the Quad-rotor will make left side-flying or right side-flying.

5-2 Reglare

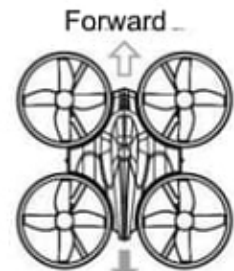
Reglare pentru acțiune de zbor împingeți în sus maneta de accelerație încet până drona zboară de la sol. Dacă aceasta deviază în altă direcție, puteți utilizați dispozitivul de reglaj pentru a corecta acțiunea.

1. Reglați dispozitivul ascendent / descendent.Când drona zboară de la sol, aceasta se va abate în direcția înainte sau înapoi. Atunci când deviați în față, vă rugăm să îl reglați în jos. Atunci când deviază înapoi, vă rugăm să-l reglați în sus.

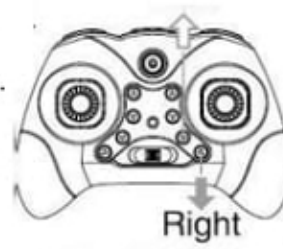
2. Reglați dispozitivul lateral al dronei. Când aceasta zboară de la sol va zbura în partea laterală spre stânga sau spre dreapta. Când aeronava face dreapta, reglați-o în stânga. Atunci când aceasta face stângareglați-o în dreapta.



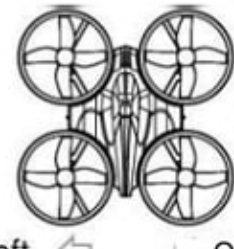
Down



Backwards



Right



Left of fly

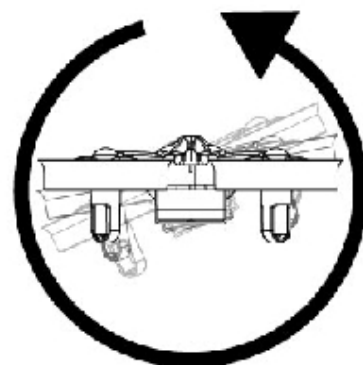
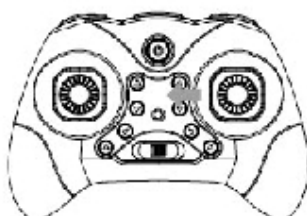
Ou the right to fly

6.RĂSUCIRE 360 DE GRADE

Prin acționarea manetei de comandă menționate mai jos, drona se poate răsuci 360 de grade. Pentru a se răsuci, asigurați-vă că acesta este la aproximativ 1,5 metri distanță de pământ. Cu cât lucrezi mai bine drona să facă o mișcare în cursul ascensiunii ca și în acest moment aeronava poate fi mai ușor de păstrat la altitudine după răsucire.

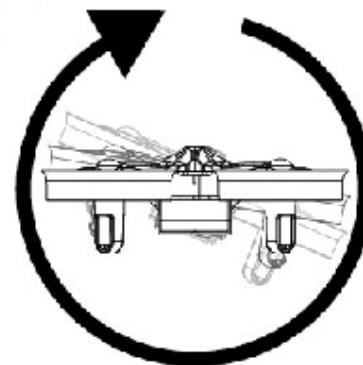
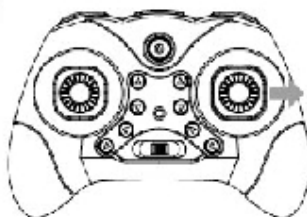
6-1 Răsucire stânga 360 de grade

Apăsați scurt tasta mare de sus dreapta, apoi împingeți maneta dreaptă spre stânga, drona va faceți acțiunea de mișcare din stânga în consecință, pentru 360 de grade.



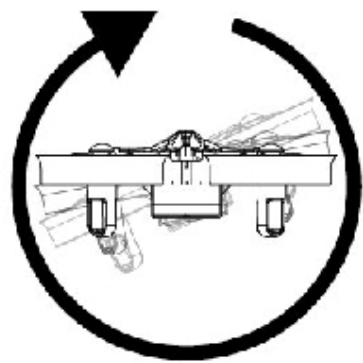
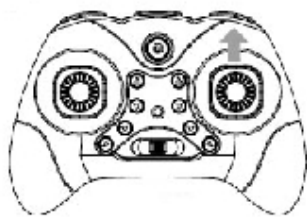
6-2 Răsucire dreapta 360 de grade

Apăsați scurt tasta mare din dreapta sus și apoi împingeți maneta dreaptă spre dreapta, drona se va rostogoli spre dreapta 360 de grade.



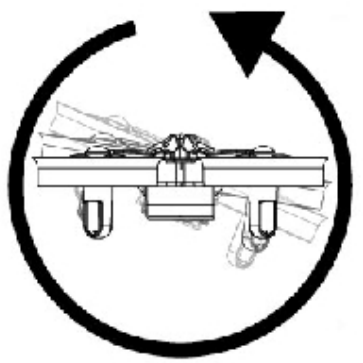
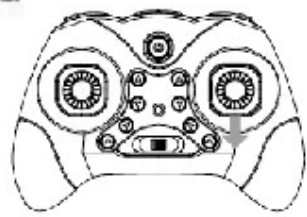
6-3 Răsucire înainte 360 de grade

Apăsați scurt tasta mare de sus dreapta, apoi împingeți maneta dreaptă în sus, drona se va rostogoli în stânga 360 de grade.



6-4 Răsucire înapoi 360 de grade

Apăsați scurt tasta mare din dreapta sus și apoi împingeți maneta dreaptă în jos, drona se va rostogoli înapoi 360 de grade.



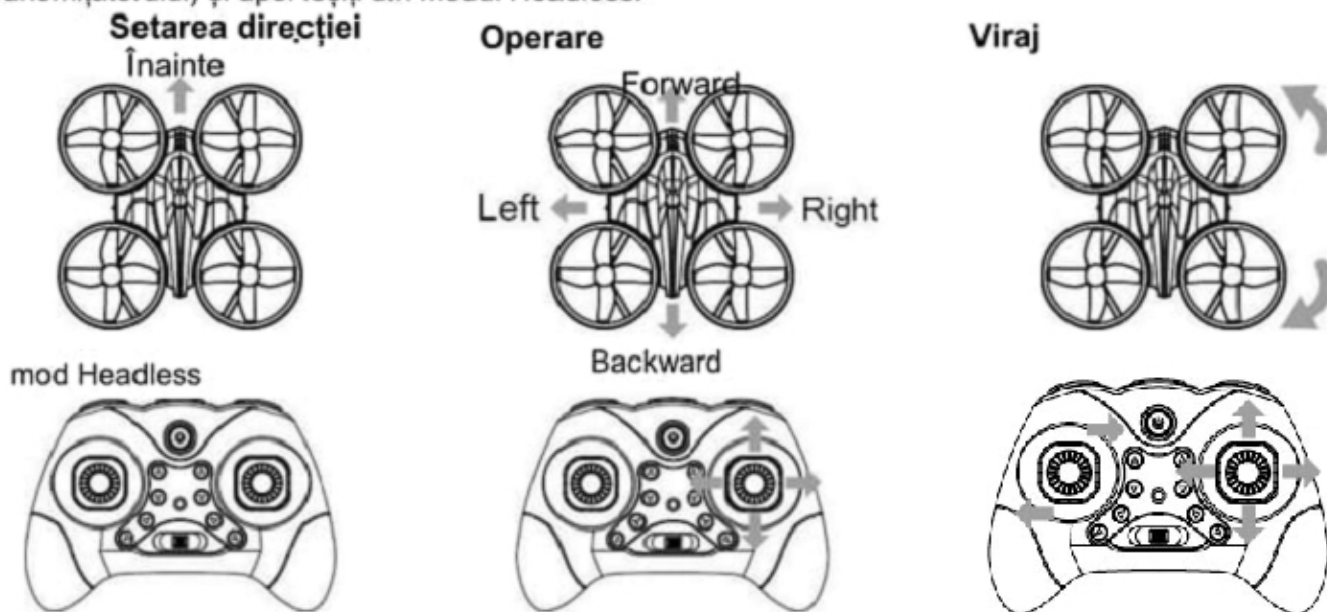
7.Mod Headless

7-1 Pornirea modului Headless

Ultima tehnologie de control la distanță, recunoaște automat direcția de control. Puteți să preluați cu ușurință înapoi drona indiferent de direcția în care se află locația acestuia.

Start & Setare: Când terminați decodarea aeronavei, plasați-o la sol sau lăsați-o să se plimbe în aer, asigurați-vă că capul dronei (indicatorul roșu reprezintă direcția înainte) ar trebui să fie în conformitate cu direcția înainte, apăsați tasta modului Headless (transmițătorul va trimite sunetul "di di") pentru a porni modul Headless.

Ieșiți din modul Headless: Apăsați din nou tasta Mod Headless (se va opri sunetul "di di" al transmițătorului) și apoi ieșiți din Modul Headless.



După cum arată imaginea, în modul Headless, indiferent de poziția în care se poate confrunta drona în direcția frontală, acum poziția în care se află transmițătorul este direcția spre înainte, trageți în jos maneta emițătorului și puteți să returnați drona. Împingeți în sus maneta de direcție și aceasta va zbura mai departe și mai departe.

7-2 One-key Înapoi

Apăsați tasta One-Key Înapoi pe transmițător, drona va reveni automat. Dacă aceasta se abate de la pistă la întoarcere, vă rugăm să folosiți maneta dreapta pentru a corecta direcția de zbor.

În cursul revenirii, apăsați încă o dată tasta One-Key de pe emițător sau apăsați maneta dreapta "înainte", pentru a opri acțiunea Return.

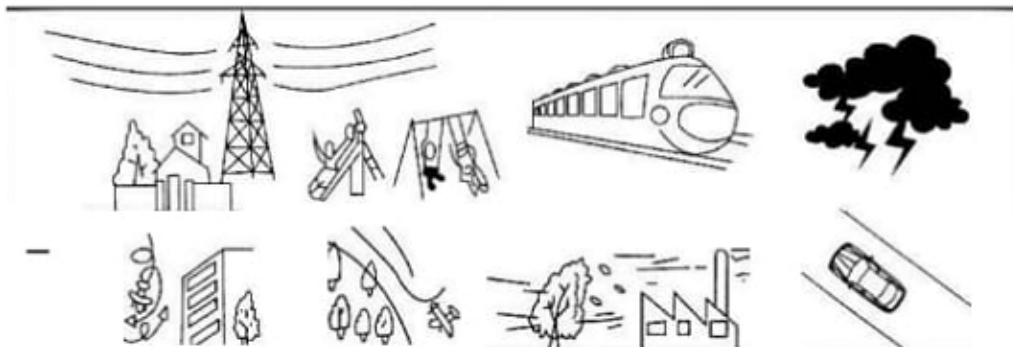
One-key Înapoi



Sfat: Alarmă pentru o putere insuficientă

Când au apărut două lumini LED dronă, acesta reprezintă că bateria acesteia este aproape de epuizare, de data aceasta aeronava va opri automat funcția de rostogolire și va rămâne sub stare normală pentru aproximativ 30 de secunde.

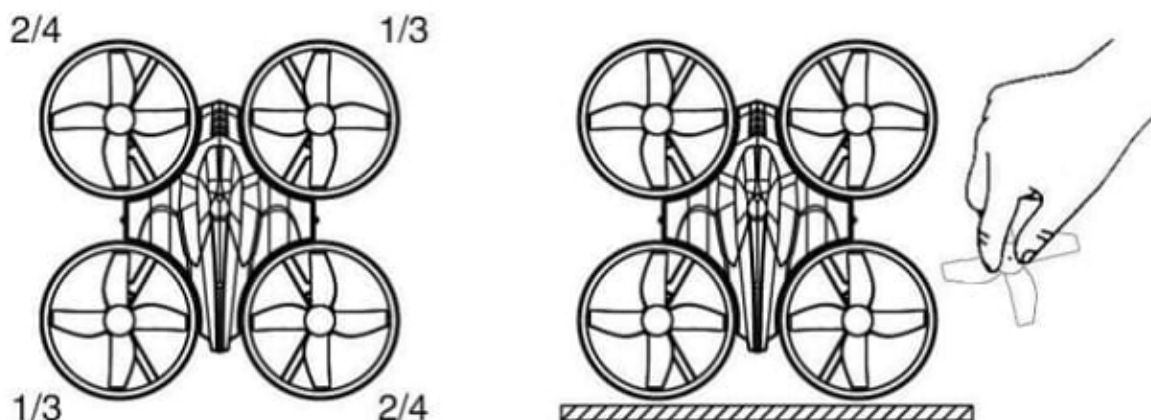
8. MEDIUL DE FOLOSIRE



Evitați ca drona să zboare în asemenea condiții deoarece poate cauza daune

9. ASAMBLAREA ELICELOR

Poziția este necesară la asamblarea elicelor, deoarece codul elicei ar trebui păstrat la fel ca și codul dronei, de exemplu 1/3 ar trebui să corespundă cu 2/4. În caz contrar, nu poate decola.



(Montarea elicelor : Strângeți capacul mic al lamei și apoi îndreptați-vă asupra arborelui motorului și apăsați-l cu forță. Aveți grijă să nu se deformeze.)

10. Depanare

10-1 Nu există răspuns cu transmițătorul și drona:

Soluție: 1) Asigurați-vă că ați decodat cu succes. Re-decodare;

2) Înlocuiți bateriile dacă bateria nu este suficientă.

3) Vă rugăm să confirmați dacă bateriile originale sunt utilizate în emițător sau nu.

10-2 Nu se poate face acțiune de tambur:

Soluție: 1) reporniți cheia funcției de basculare;

2) Verificați dacă energia bateriei cu litium este prea mică sau nu, vă rugăm să o reîncărcați;

10-3 Fuselajul dronei se învârtă:

Soluție: 1) Verificați dacă lamele sunt deformată sau nu, înlocuiți-le cu o lamă nouă;

2) Opriti alimentarea cu patru rotoare și reporniți-l.

3) Așezați drona pe sol și re-calibrați giroscopul.

10-4 Drona nu poate decola:

Soluție; 1) Lama este asamblată greșit. Vă rugăm să dublați poziția de asamblare a lamei trebuie să fie în conformitate cu codul corespunzător pe raftul dronei.

2) Verificați dacă capota anti-coliziune a dronei a blocat rotirea lamei sau nu.

3) Verificați dacă există suficientă energie cu drona sau nu. În cazul unei alimentări insuficiente, lumina va clipi alternativ.

11.MANUAL DE UTILIZARE VS FPV

1. Instalați aplicația VS FPV.

Scanați codul QR sau cautați aplicația pe Google Play pentru Android sau App Store pentru Apple



IOS Version



Android(Google Play)



Android (pgyer)

2. Conectați-vă la camera WiFi.

a. Porniți drona pentru a porni camera WiFi.

b. Apăsați butonul de setări pe telefonul mobil (^) și conectați-vă la rețeaua numită "VSLCAM_****"



pic 1



pic 2



pic 3

3. Rulați Aplicația VS FPV,(Pic 2) ar trebui să fie afișat pe dispozitivul dvs . mobil.

4. Apăsați butonul "CONNECT" pentru interfața video (pic3.)

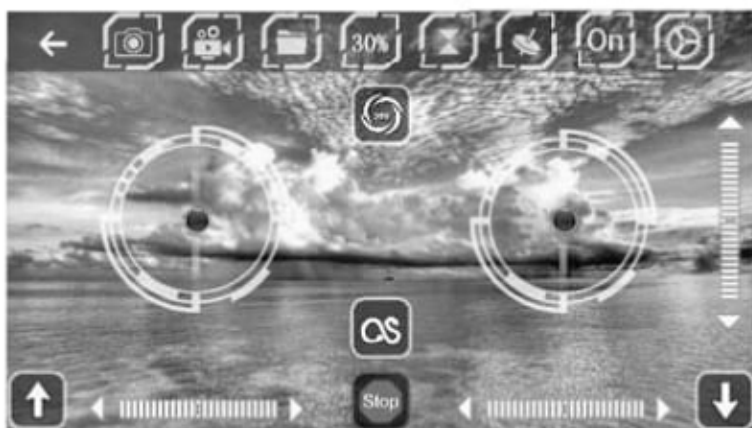
a, apăsați butonul "Off" pentru a deschide interfața de control (pic4);

b, apăsați butonul clepsidră pentru a deschide funcția de menținere a altitudinii. (pic5); c, apăsați butonul Meniu pentru a deschide butonul de control rămas (pic6).

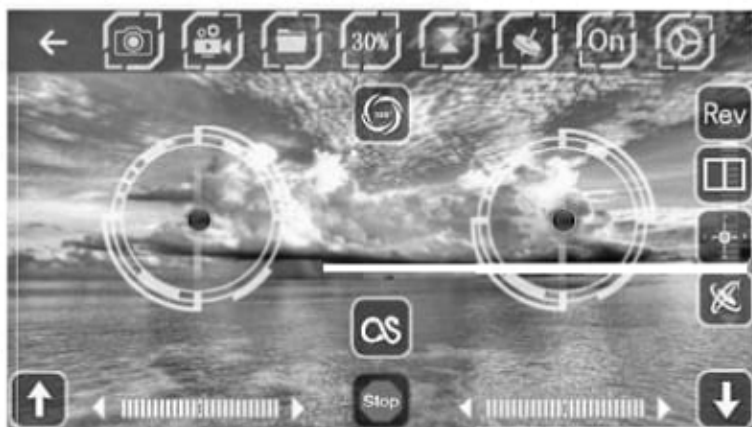
5. Apăsați pe "?" pentru a informații de ajutor.(pic7, pic8, pic 9, pic10).



pic 4



pic 5



pic 6



pic 7



pic 8



pic 9



pic 10